



Baureihe	2070
Triebfahrzeugart	Dieselhydraulische Universallokomotive
Herstellerbezeichnung	G 800 BB, „Hector“
Hersteller	Siemens, Vossloh Schienenfahrzeugtechnik GmbH
Baujahre	2001-2003
Anzahl (Ordnungsnummer)	90 Stk. (2070 001-090)
Streckenklassen	B2, C2, C3, C4, D2, D3, D4
<b>Technische Daten:</b>	
Antriebsart	Zwei-Wandler-Turbogetriebe Bauart Voith L3R4 zseU2
Dieselmotor	CAT 3412E DI-TTA (12 Zylinder, viertakt)
Nenn Drehzahl Dieselmotors [min <sup>-1</sup> ]	650 – 2.100
Tankinhalt [l]	3.000
Begrenzungslinie	UIC 505-1
Radsatzanordnung	B'B'
Zugelassene Höchstgeschwindigkeit [km/h]	100 (Verschubgang: 45)
Länge über Puffer (LüP) [mm]	14.130
Drehzapfenabstand [mm]	6.700
Drehgestellradsatzstand [mm]	2.400
Kleinster Krümmungsradius (v <sub>max</sub> = 10 km/h) [m]	80
Min. Kuppenradius [m]	250
Min. Muldenradius [m]	150
Raddurchmesser(neu/abgenutzt) [mm]	1.000/920
Dienstgewicht [t]	72
Max. Radsatzlast [t]	18
Meterlast [kg]	5.095
Höchstleistung des Dieselmotors [kW]	745
Antriebsleistung [kW]	738
Anfahrzugkraft [kN]	233
Dynamisches Bremssystem	Hydrodynamische Bremse
Max. Bremsleistung der dynamischen Bremse [kW]	Im Streckengang: 300, im Verschubgang: 745
<b>Betriebliche Daten:</b>	
Zugbeeinflussungssysteme	PZB 90
Sicherheitsfahrerschaltung	Zeit-Zeit Impuls-SiFa
Zugfunk	GSM-R Dual CGR 3000, Analogbetrieb 450 MHz gemäß UIC 751-3, GSM-R gemäß EIRENE FRS 7, SRS 15; Verschubfunk
Fern- und Vielfachsteuerung	UIC-WTB nach ÖBB Fernsteuerkonzept, jedoch nur mit gleicher Baureihe und 2016 möglich. Funkfernsteuerung mit „Bauchladen“.
Bremsbauart	KE-GPR m Z <sup>Ⓢ</sup>
Bremsgewichte [t] / Bremsausmaße [%]	R 98 / 136 P 62 / 86 G 60 / 66
Sonderfunktionen, Sonderausrüstungen	Federspeicherbremse 25t / 34% / 50kN Automatische Rangierkupplung Bauart RK 900; 2070 001-010: Ampelsteuerung SBL-Funk für Linz Stadthafen; 2070 084, 085: VETAG-Anlage zum Einsatz auf der Überlandbahnstrecke der Wiener Lokalbahnen; 2070 086-090: Explosionsschutzbetrieb für Raffineriebedienung.
Auslandszulassungen	D (2070 001-010 und 084-090 jedoch nicht)